

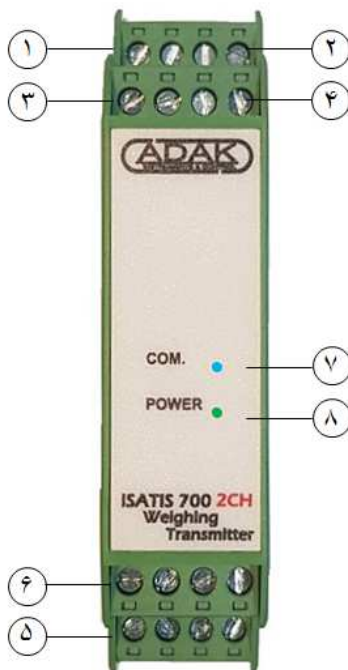
مقدمه :

امروزه سیستم های توزین و قطعات مرتبط با آن یکی از مهمترین و پرکاربردترین اقلام در سیستم های اتوماسیون صنعتی و تجاری می باشد. یکی از این اقلام ترنسمیترهای وزن می باشد که وظیفه آن تغذیه لودسل و تبدیل دیتای آنالوگ به دیجیتال و ارسال آن برای سیستم های کنترل جهت کنترل یا ثبت اطلاعات وزن قرائت شده توسط لودسل می باشد.

ترنسمیتر ۲ کانال وزن مدل **iSATIS700** به گونه ای طراحی شده است که قابلیت ارسال اطلاعات از طریق پورت RS485 در بستر پروتکل MODBUS RTU را دارد. این ترنسمیتر قابلیت اتصال به انواع PLC & HMI & PC های روز دنیا رو دارد و برای مصرف کننده بسیار مقرون به صرفه می باشد.

این ترنسمیتر در سیستم های توزین مخازن - شارژ و دشارژ مخازن - سیستم های پرکن کیسه، گالن، بشکه - سیستم های اتوماسیون آسفالت و بچینگ پلانت - سیستم های سورتینگ و چکویر و ... قابل استفاده می باشد .

ورودی و خروجی :



۱) تغذیه ورودی ترنسمیتر 24 v DC

۲) خروجی سریال RS 485 MODBUS RTU

۳) محل اتصال لودسل کانال ۱

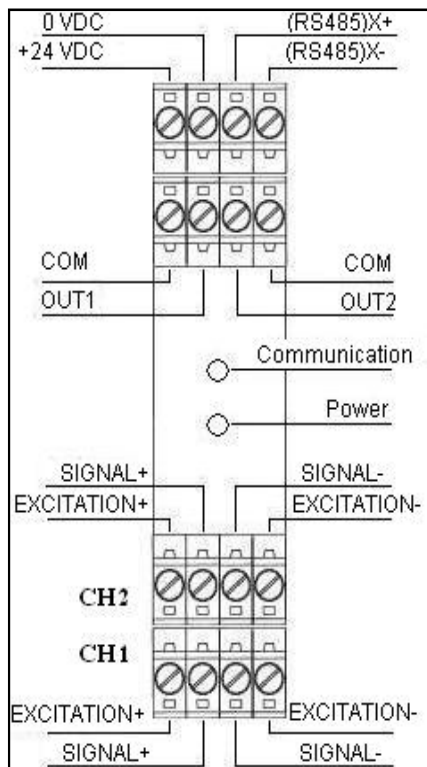
۴) محل اتصال لودسل کانال ۲

۵) خروجی مقایسه ۱

۶) خروجی مقایسه ۲

۷) نشانگر نشان دهنده ارتباط پورت سریال

۸) نشانگر نشان دهنده روشن شدن ترنسمیتر



نکاتی در مورد کار با ترنسمیتر وزن دو کانال

نکته ۱: در صورتی که از پی ال سی دلتا یا پی ال سی های مشابه استفاده میکنید و نوشتن در رجیسترها ترنسمیتر مشکل می باشد، کافی است دو رجیستر اول را بخوانید و در پی ال سی با فانکشن اسکیل کالیبره را برای هر کانال انجام دهید.

نکته ۲: عدد وزن کانال اول در اولین آدرس مپ مدباس و عدد وزن کانال دوم در دومین آدرس قرار دارد.

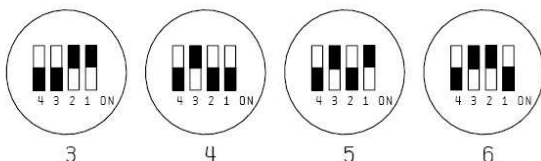
در بعضی از پی ال سی ها، شروع مپ مدباس از آدرس ۴۰۰۰۰ و در برخی دیگر مانند زیمنس از ۴۰۰۰۱ می باشد.

در صورتی که مپ پی ال سی، شما از صفر شروع میشود. آدرس درست، در جدول عدد داخل پرانتز می باشد.

در بعضی پی ال سی ها آدرسها به صورت هگز باید وارد شود، و در برخی دیگر مانند زیمنس دسیمال.

نکته ۳: جهت ریست کردن ترنسمیتر کافی است دیپ سویچ ها را در حال صفر (همه پایین) قرار داده، و سپس یک بار تغذیه ترنسمیتر را قطع و وصل کنید. ترنسمیتر به تنظیمات کارخانه بازمیگردد.

نحوه تنظیم دیپ سویچ آدرس در زیر آمده است:



ارتباط با پورت سریال

جهت ارتباط با ترنسمیتر و خواندن وزن باید کد های رجیستری زیر را اجرا نمایید.

40001(0) Decimal or Hex	Signed 16	دیتا کانال اول ۱۶ بیتی
40002(1) Decimal or Hex	Signed 16	دیتا کانال دوم ۱۶ بیتی
40003(2) Decimal or Hex	17728	عدد ثابت
40004(3) Decimal or Hex 40005(4) Decimal or Hex	Signed 32	دیتا کانال اول ۳۲ بیتی
40006(5) Decimal or Hex 40007(6) Decimal or Hex	Signed 32	دیتا کانال دوم ۳۲ بیتی
40008(7) Decimal or Hex	Signed 16	مقدار دیجیتال فیلتر یک عدد مابین ۰ تا ۹۰ . پیش فرض ۳
40011(10) Decimal 4000B(A) Hex	Signed 16	0: BaudRate : 9600 (Default) 1: BaudRate : 19200 2: BaudRate : 38400 3: BaudRate : 57600 4: BaudRate : 115200
40012(11) Decimal 4000C(B) Hex	Signed 16	0:8Data, 1 Stop, No Parity (Default) 1:8Data, 1 Stop, odd Parity 2:8Data, 1 Stop, even Parity 3:8Data, 2 Stop, No Parity
40042(41) Decimal 40030(29) Hex	0 for CH1_ZERO 1 for CH2_ZERO	جهت صفر کردن مقدار توزین کانال اول کافی است یک صفر در این رجیستر بنویسد. و برای صفر کردن مقدار توزین کانال دوم عدد یک را در این رجیستر بنویسد
40043(42) Decimal 4002B(2A) Hex	CH1_CC	جهت کالیبره کانال اول لطفا مقدار وزن موجود بر روی کفه توزین کانال اول را در این رجیستر بنویسد.
40044(43) Decimal 4002C(2B) Hex	CH2_CC	جهت کالیبره کانال دوم لطفا مقدار وزن موجود بر روی کفه توزین کانال دوم را در این رجیستر بنویسد.
40048(47) Decimal 40030(2F) Hex	Signed 16	مقدار وزن مقایسه خروجی ، کانال اول
40050(49) Decimal 40032(31) Hex	Signed 16	مقدار وزن مقایسه خروجی ، کانال دوم